

passo 3 : calcule as correntes pelos resistores de shunt (com índice par), $I_2, I_4, I_6, \dots, I_{2N}$

Basta fazer $I_i = I_{i-1} - I_{i+1}$, $i = 2, (2N), 2$

passo 4: encontre os novos valores das voltagens v_1, v_2, \dots, v_N usando as correntes pelos resistores de shunt

$$v_i = R_{2i} \cdot I_{2i}, \quad i = 1, N, 1$$

passo 5: atualize os valores das voltagens fazendo uma combinação entre os valores antigos e os valores corrigidos (isto é chamado de “relaxação”)

$$v_i = \omega v_i + (1 - \omega)v_i^0$$

O parâmetro ω deve ser escolhido, via de regra, entre 0 e 1. O melhor valor é encontrado por tentativa. Dependendo do problema, um valor de ω maior do que 1 ou mesmo negativo pode funcionar.

passo 6: repita os passos 2 a 5 até que as correções feitas em cada iteração sejam suficientemente pequenas, isto é, até que $\|v - v^0\| < \varepsilon$, onde ε é a máxima tolerância admitida. A norma $\| \cdot \|$ utilizada usualmente é a da máxima diferença absoluta (se algum valor da solução for muito pequeno, é melhor usar a máxima diferença absoluta relativa).

Um programa em C implementando esses passos é o seguinte:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <math.h>

/* flag para imprimir as iteracoes */
#define DEBUG 1
/* numero maximo de resistores - deve ser um numero impar */
#define NRMax 21
/* Tamanho do array dos resistores - deve ser (NRMax+1) */
#define DRMax 22
/* array dos resistores */
double R[DRMax];
/* array das correntes */
double I[DRMax];
/* Numero maximo de nos de voltagens - deve ser (NRMax-1)/2 */
#define VMax 10
/* Tamanho do array de voltagens - deve ser (VMax+1) + 2 */
#define DVMax 12
double V[DVMax], V0[DVMax];
double EPS = 0.001; // tolerancia minima desejada
double w = 0.1; // fator de relaxacao
int ITMAX = 2000; // numero maximo de iteracoes

int main(){
    int N, NR, ok, i, it, j, N2;
    double dv, Vesq, Vdir, dif, err_V;

    N = 0;
    while(N < 1 || N > VMax){
        printf("Entre com o numero de nos de voltagens (de 1 a %d):\n", VMax);
        scanf("%d", &N);
        if(N > VMax)printf("\n ---> No maximo %d !!!\n", VMax);
        if(N < 1)printf("\n ---> No minimo um !!!\n");
    }
    printf("\n N = %d nos\n", N);

    printf("\nEntre com os valores da fontes esquerda (Vesq) e direita (Vdir):\n");
    scanf("%lf %lf", &Vesq, &Vdir);
    printf("\n Vesq = %g Vdir = %g\n", Vesq, Vdir);
    /* colocar esses valores no inicio e no final do array das voltagens */
    V[0] = Vesq; V[N+1] = Vdir;

    NR = 2*N + 1; // numero de resistores
```

```

ok = 0;
while(!ok){ ok = 1;
    printf("\nEntre com os valores dos resistores, na ordem da rede:\n");
    for(i=1; i<=NR; i++){ scanf("%f", &R[i]);
        if(R[i] <= 0){ printf("\n ----> Valores invalidos !!!\n");
            ok = 0; }
        }
    }
printf("\nValores dos resistores : \n ");
for(i=1; i<=NR; i++)printf(" %g", R[i]);
printf("\n");

/* O programa agora coloca valores iniciais, igualmente espaçados, para as N voltagens */
/* Os valores devem estar entre Vesq e Vdir */
printf("\n Valores iniciais:\n");
dv = (Vdir-Vesq)/(N+1);
V[1] = Vesq + dv;
printf(" %g", V[1]);
for(i=2; i<=N; i++){ V[i] = V[i-1] + dv;
    printf(" %g", V[i]); }
printf("\n");
system("pause");

it = 0; // inicializacao do contador de iteracoes
/* guardar o valor atual das voltagens */
for(i=1; i<=N; i++)VO[i] = V[i];
do {
    if(++it > ITMAX){
        printf("\n NAO CONVERGIU : w = %g ITMAX = %d\n", w, it);
        system("pause"); return 1; }
    /* atualizar os valores das voltagens, relaxados */
    for(i=1; i<=N; i++)V[i] = w*V[i] + (1.0-w)*VO[i];
    /* guardar o valor atual das voltagens */
    for(i=1; i<=N; i++)VO[i] = V[i];
    /* calcular as correntes nos resistores impares */
    for(i=1; i<=NR; i=i+2){
        j = (i-1)/2;
        I[i] = (V[j] - V[j+1])/R[i]; }
    /* calcular as correntes nos resistores pares */
    N2 = 2*N;
    for(i=2; i<=N2; i=i+2)I[i] = I[i-1] - I[i+1];
    /* calcular os novos valores das voltagens, usando os resistores pares */
    for(i=1; i<=N; i++)V[i] = R[2*i]*I[2*i];
    /* obter a diferenca maxima entre os valores novos e velhos das voltagens */
    err_V = 0;
    for(i=1; i<=N; i++){dif = fabs(V[i]-VO[i]);
        if(err_V < dif)err_V = dif; }
    if(DEBUG){
        printf("\n [%d : %g]", it, err_V);
        for(i=1; i<=N; i++)printf(" %g", V[i]);
        printf("\n");
        system("pause"); }
} while (err_V > EPS);

/* convergindo, imprimir o resultado */
printf("\n SOLUCAO (apos %d iteracoes) : \n ", it);
printf("\n Voltagens : "); for(i=1; i<=N; i++){ printf(" %-.9.5f", V[i]);
    if(i%5 == 0)printf("\n "); }
printf("\n");
printf("\n Correntes : "); for(i=1; i<=NR; i++){ printf(" %-.9.5f", I[i]);
    if(i%5 == 0)printf("\n "); }
printf("\n\n");

system("pause");
return 0;
}

```

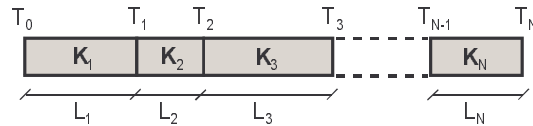
EXERCÍCIO : O fluxo de calor por uma barra homogênea de comprimento L e condutividade térmica K é dado por

$$\phi = K \frac{T_2 - T_1}{L}$$


T_1 e T_2 são as temperaturas nos extremos da barra.

(estamos supondo que não há perdas durante a condução, e que o fluxo é unidimensional)

Considere uma montagem de N barras em contato, uma após a outra, e que as temperaturas nas extremidades esquerda e direita do conjunto sejam conhecidas (T_0 e T_N).



O problema consiste em encontrar as temperaturas em cada uma das junções, T_1, T_2, \dots, T_N .

Ora, se a temperatura em cada ponto não variar com o tempo, então o fluxo deve ser o mesmo através de todas as barras:

$$\phi = K_1 \frac{T_1 - T_0}{L_1} = K_2 \frac{T_2 - T_1}{L_2} = \dots = K_N \frac{T_N - T_{N-1}}{L_N}$$

Essas relações equivalem a um sistema linear nas N incógnitas T_1, T_2, \dots, T_N , que pode ser escrito como:

$$\begin{cases} T_1 - T_0 = \frac{L_1}{K_1} \phi \\ T_2 - T_1 = \frac{L_2}{K_2} \phi \\ \dots \\ T_N - T_{N-1} = \frac{L_N}{K_N} \phi \end{cases}$$

(a) Some as equações acima e mostre que $\phi = \frac{T_N - T_0}{\left(\frac{L_1}{K_1} + \frac{L_2}{K_2} + \dots + \frac{L_N}{K_N}\right)}$. Portanto, as temperaturas podem ser encontradas facilmente.

(b) Escreva um programa em C para encontrar as N temperaturas. O programa deve ler o número de barras, o comprimento e a condutividade de cada uma, e as temperaturas nas extremidades esquerda e direita do conjunto. O programa deve também calcular a condutividade térmica equivalente \bar{K} do conjunto, que é definida como $\phi = \bar{K} \frac{T_N - T_0}{\sum L_i}$.